

Auteur	Jean Jouvrey
Date	14/02/2018
Version	1.0
Thème abordé	Utilisation de l'Optitrack S250 avec Amass

Lancer Amass

Créer un nouveau répertoire(ex : C:\WORK\tuto)

Edit>input : Capture2D et cocher ViewCen

Edit>calibrate : chemin du fichier Lframe.ref (ce fichier spécifie les dimensions du Lframe utilisé)

Edit>track : le fichier de calibration se renseignera automatiquement après la calibration (donc ne rien faire mais vérifier malgré tout après la calibration que la prise en compte du fichier a été effective

Edit>identify : renseigner le chemin du fichier .mkr qui va permettre de labeliser vos marqueurs. (voir C:\WORK\tuto\tutorial\tutoMkr pour exemple)

Analyse> ??

Lancer capture2D

Cliquer sur NP Optitrack pour faire apparaître les caméras

Définir un filepath pour la calibration, on va en effet réaliser la calibration du système.

(ex : C:\WORK\tuto\calibration)

Définir un filename pour le fichier de calibration, ex : calibrationTuto

Définir la durée de l'essai, ex : 20 s

Réaliser la calibration avec le Lframe (statique) et la baguette (dynamique)

Revenir sur Amass

Aller dans le répertoire C:\WORK\tuto\calibration où a été enregistré le fichier de calibration

Un fichier « calibrationTuto.cen » doit apparaître dans les input files, le sélectionner et cliquer sur calibrate.

Si le point et wand residual <1mm alors on peut appliquer cette calibration à nos futurs essais (apply)

On revient sur C2D

On sélectionne un nouveau Filepath où l'on va stocker nos essais (ex : C:\WORK\tuto\tutorial\tutorial01)

On renseigne un nouveau Filename (ex : tutorial01)

Start recording

On revient sur Amass

On sélectionne le répertoire où nos données ont été sauvegardées (ex : C:\WORK\tuto\tutorial\tutorial01), on sélectionne le fichier .cen contenu normalement dans ce répertoire (tutorial01.cen)

On clique sur Track puis sur identify

On labelise nos marqueurs

Une fois terminée, on clique sur write C3D qui est sauvegardé dans le répertoire

C:\WORK\tuto\tutorial\tutorial01

FIN