

Leçon 09 – Correction des exercices

Les exercices avec une * sont intéressants mais plus difficiles et peuvent être sautés.

Exercice 1 - Soit X_1, X_2 et X_3 , trois vecteurs de \mathbf{R}^3 tels que :

$$X_1 = (-1, 5, 2), X_2 = (2, -1, 2) \text{ et } X_3 = (1, 1, 3)$$

1) Calculer les combinaisons linéaires suivantes : $3X_1 - 2X_2 + X_3$; $3(X_1 - X_3) + X_2$

2) Trouver trois réels α, β et γ non nuls, tels que $\alpha X_1 + \beta X_2 + \gamma X_3$ ait ses deux premières composantes nulles .

Solution

$$\begin{aligned} 1) 3X_1 - 2X_2 + X_3 &= 3(-1, 5, 2) - 2(2, -1, 2) + (1, 1, 3) = (-3, 15, 6) - (4, -2, 4) + (1, 1, 3) \\ &= (-3-4+1, 15+2+1, 6-4+3) = (-6, 18, 5) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3(X_1 - X_3) + X_2 &= 3[(-1, 5, 2) - (1, 1, 3)] + (2, -1, 2) = 3(-1-1, 5-1, 2-3) + (2, -1, 2) \\ &= 3(-2, 4, -1) + (2, -1, 2) = (-6, 12, -3) + (2, -1, 2) = (-4, 11, -1) \end{aligned}$$

$$2) \alpha X_1 + \beta X_2 + \gamma X_3 = \alpha(-1, 5, 2) + \beta(2, -1, 2) + \gamma(1, 1, 3) = (-\alpha + 2\beta + \gamma, 5\alpha - \beta + \gamma, 2\alpha - \beta + 3\gamma)$$

$(-\alpha + 2\beta + \gamma, 5\alpha - \beta + \gamma, 2\alpha - \beta + 3\gamma) = (0, 0, 2\alpha - \beta + 3\gamma)$ donc on a :

$$\begin{cases} -\alpha + 2\beta + \gamma = 0 \\ 5\alpha - \beta + \gamma = 0 \end{cases} \text{ soit } \begin{cases} \beta = 2\alpha \\ \gamma = -3\alpha \end{cases} . \text{ Ce système de 2 équations à 3 inconnues a un infinité de solutions en } (\alpha, \beta, \gamma) \text{ de la forme } (\alpha, 2\alpha, -3\alpha).$$

Exercice 2 - Les ensembles suivants sont-ils des sous espaces vectoriels de \mathbf{R}^3 ?

$$A = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; 3x - 5y + z = 0\} ; B = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; 2x - 3y + 5z = 1\}$$

$$C = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; 2x + 3y + z \geq 0\} ; D = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; xyz = 0\}$$

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; (x, y, z) = (x+y+z)(2, 3, 1) + (x-y)(5, -1, 2)\}$$

Solution

$$A = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; 3x - 5y + z = 0\}$$

$A \neq \emptyset$ car $(0, 0, 0) \in A$.

Soient $X_1 = (x_1, y_1, z_1)$ et $X_2 = (x_2, y_2, z_2)$ deux éléments de A et λ et μ sont deux réels quelconques :

$$\lambda X_1 + \mu X_2 = \lambda(x_1, y_1, z_1) + \mu(x_2, y_2, z_2) = (\lambda x_1 + \mu x_2, \lambda y_1 + \mu y_2, \lambda z_1 + \mu z_2) \text{ et}$$

$3(\lambda x_1 + \mu x_2) - 5(\lambda y_1 + \mu y_2) + (\lambda z_1 + \mu z_2) = \lambda(3x_1 - 5y_1 + z_1) + \mu(3x_2 - 5y_2 + z_2) = 0$ car X_1 et X_2 appartiennent à A (c'est à dire $3x_1 - 5y_1 + z_1 = 0$ et $3x_2 - 5y_2 + z_2 = 0$). $\lambda X_1 + \mu X_2$ appartient donc à A de sorte que A est un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^3 .

$$B = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; 2x - 3y + 5z = 1\}$$

$(0, 0, 0)$ n'est pas un élément de B. B n'est donc pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^3 .

$$C = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; 2x + 3y + z \geq 0\}$$

On remarque que $X = (1, 1, 1)$ est un élément de C car $2+3+1=6 \geq 0$, mais $-X$ n'est pas un élément de C étant donné que $-2-3-1 = -6 < 0$.

L'ensemble C n'est donc pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^3 .

$$D = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; xyz = 0\}$$

$X = (1, 1, 0)$ est un élément de D ($1 \times 1 \times 0 = 0$) et $Y = (0, 0, 1)$ est aussi un élément de D ($0 \times 0 \times 1 = 0$).

Mais $X+Y = (1, 1, 1)$ n'est pas un élément de D ($1 \times 1 \times 1 = 1 \neq 0$).

L'ensemble D n'est donc pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^3 .

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; (x, y, z) = (x+y+z)(2, 3, 1) + (x-y)(5, -1, 2)\}$$

On peut réécrire E

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; (x, y, z) = (2(x+y+z), 3(x+y+z), 1(x+y+z)) + (5(x-y), -1(x-y), 2(x-y))\}$$

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; (x, y, z) = (7x-3y+2z, 2x+4y+3z, 3x-y+z)\}$$

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; (7x-3y+2z=x, 2x+4y+3z=y, 3x-y+z=z)\}$$

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 ; (6x-3y+2z=0, 2x+3y+3z=0, 3x-y=0)\}$$

Or $\begin{cases} 6x-3y+2z = 0 \\ 2x+3y+3z = 0 \\ 3x-y = 0 \end{cases}$ équivaut à $x = y = z = 0$. Donc $E = \{(0,0,0)\}$ et E est un espace vectoriel.

Exercice 3*- Montrer que l'ensemble \mathbf{E} des fonctions f de la variable x définies sur $[0,1]$ et vérifiant $f(1) = 2f(0)$ peut être muni d'une structure d'espace vectoriel.

En est-il de même pour l'ensemble \mathbf{F} des fonctions g définies sur $[0,1]$ et vérifiant $g(1) = g(0) + 1$?

Solution

Considérons l'ensemble \mathbf{E} des fonctions numériques de la variable x définies sur $[0,1]$ et vérifiant $f(1) = 2f(0)$ muni de l'addition comme loi interne et la multiplication comme loi externe.

On remarque que la fonction nulle est un élément de \mathbf{E} (c'est la fonction qui à tout x on lui associe 0 et que nous noterons $\mathbf{0}$) car : $f(1) = f(0) = 0$ et donc $f(1) = 2f(0)$.

Pour toute fonction f de \mathbf{E} :

$$f + \mathbf{0} = \mathbf{0} + f = f$$

La fonction nulle est l'**élément neutre** de \mathbf{E} et \mathbf{E} est non vide.

Remarque : soient f et g deux fonctions de \mathbf{E} on a :

$$(f+g)(1) = f(1) + g(1) = 2f(0) + 2g(0) = 2(f(0) + g(0)) = 2(f+g)(0)$$

donc $f + g$ est un élément de \mathbf{E} .

$f(x) + g(x) = g(x) + f(x)$ pour tout x élément de $[0,1]$, donc la loi est **commutative**.

Soit f, g et h trois fonctions de \mathbf{E} , $f + (g + h)$ et $(f + g) + h$ sont des éléments de \mathbf{E} d'après la remarque précédente, d'autre part pour tout x de $[0, 1]$:

$$f(x) + (g(x) + h(x)) = (f(x) + g(x)) + h(x) = f(x) + g(x) + h(x)$$

d'où : $f + (g + h) = (f + g) + h = f + g + h$ et la loi est **associative**

Pour toute fonction f de \mathbf{E}

$-f$ est aussi un élément de \mathbf{E} car :

Comme f est un élément de \mathbf{E} on a $f(1) = 2f(0)$ d'où $-f(1) = -2f(0)$

$f(x) + (-f(x)) = f(x) - f(x) = 0$ pour tout $x \in [0,1]$.
Donc $f - f = \mathbf{0}$, c'est à dire : $-f$ est l'**opposée** de f

Remarque : pour tout réel λ , pour tout élément f de \mathbf{E} , $\lambda.f$ est aussi un élément de \mathbf{E} car :
 $\lambda.f(1) = \lambda f(1) = 2\lambda f(0)$.

En utilisant la remarque précédente pour tous réels λ et μ , et pour tout f de \mathbf{E} , $(\lambda + \mu).f$ appartient à \mathbf{E} et pour tout $x \in [0,1]$, $(\lambda + \mu).f(x) = \lambda f(x) + \mu f(x)$ d'où :
 $(\lambda + \mu).f = \lambda f + \mu f$.

Pour tous éléments f et g de \mathbf{E} , pour tout réel λ :

$\lambda.(f + g)$ est aussi un élément de \mathbf{E} (d'après les deux remarques précédente).

Et pour tout $x \in [0,1]$, $\lambda.(f + g)(x) = \lambda f(x) + \lambda g(x)$.

D'où : **$\lambda.(f + g) = \lambda f + \lambda g$**

Pour tous réels λ et μ , pour tout élément f de \mathbf{E} , d'après la dernière remarque $\lambda.(\mu.f)$ est aussi élément de \mathbf{E} et pour tout $x \in [0,1]$, $\lambda.(\mu f)(x) = (\lambda\mu)f(x)$.

Et **$\lambda.(\mu.f) = (\lambda\mu).f$**

Pour tout élément f de \mathbf{E} et pour tout x de $[0, 1]$; $1.f(x) = f(x)$, donc **$1.f = f$** .

D'où finalement $(\mathbf{E}, +, .)$ est un espace vectoriel.

\mathbf{F} n'est pas un espace vectoriel car le seul élément neutre possible pour l'addition des fonctions est $\mathbf{0}$ et bien sûr $\mathbf{0}$ n'appartient pas à \mathbf{F} .

Exercice 4 - Les ensembles suivants sont-ils des sous espaces vectoriels de \mathbf{R}^4 ?

$F = \{(x,y,z,t) \in \mathbf{IR}^4 ; z = 0\}$; $G = \{(x,y,z,t) \in \mathbf{IR}^4 ; y \leq 0\}$;

$H = \{(x,y,z,t) \in \mathbf{IR}^4 ; y = z+t\}$; $I = \{(x,y,z,t) \in \mathbf{IR}^4 ; xy = 0\}$;

$J = \{(x,y,z,t) \in \mathbf{IR}^4 ; y \in \mathbf{Q}\}$; $K = \{(x,y,z,t) \in \mathbf{IR}^4 ; z = x^2\}$

Solution

$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; z = 0\}$

$F \neq \emptyset$ car $(0, 0, 0, 0) \in F$.

Soient $X_1 = (x_1, y_1, z_1, t_1)$ et $X_2 = (x_2, y_2, z_2, t_2)$ deux éléments de F et λ et μ sont deux réels quelconques :

$\lambda X_1 + \mu X_2 = \lambda(x_1, y_1, z_1, t_1) + \mu(x_2, y_2, z_2, t_2) = (\lambda x_1 + \mu x_2, \lambda y_1 + \mu y_2, \lambda z_1 + \mu z_2, \lambda t_1 + \mu t_2)$ et $(\lambda z_1 + \mu z_2) = 0$ car X_1 et X_2 appartiennent à F (c'est à dire $z_1 = 0$ et $z_2 = 0$). $\lambda X_1 + \mu X_2$ appartient donc à F et F est un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 .

$G = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; y \leq 0\}$

Pour tout $X = (x, y, z, t)$ élément de G on a alors $y \leq 0$ mais $-X = (-x, -y, -z, -t)$ n'est pas un élément de G vu que si $y \neq 0$, $-y < 0$.

G n'est donc pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 .

$H = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; y = z+t\}$

$H = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; y - z - t = 0\}$

$H \neq \emptyset$ car $(0, 0, 0, 0) \in A$.

Soient $X_1 = (x_1, y_1, z_1, t_1)$ et $X_2 = (x_2, y_2, z_2, t_2)$ deux éléments de H et λ et μ sont deux réels quelconques :

$\lambda X_1 + \mu X_2 = (\lambda x_1 + \mu x_2, \lambda y_1 + \mu y_2, \lambda z_1 + \mu z_2, \lambda t_1 + \mu t_2)$. Or puisque X_1 et X_2 appartiennent à H , $y_1 = z_1 + t_1$ et $y_2 = z_2 + t_2$, donc $\lambda y_1 = \lambda(z_1 + t_1)$ et $\mu y_2 = \mu(z_2 + t_2)$, d'où

$\lambda y_1 + \mu y_2 = (\lambda z_1 + \lambda t_1) + (\mu z_2 + \mu t_2) = (\lambda z_1 + \mu z_2) + (\lambda t_1 + \mu t_2)$ et $\lambda X_1 + \mu X_2$ appartient donc à H. H est donc bien un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 .

$I = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; xy = 0\}$

$X = (1, 1, 0, 1)$ est un élément de I et $Y = (0, 1, 1, 1)$ est aussi un élément de I.

Mais $X+Y = (1, 2, 1, 2)$ n'est pas un élément de I

$J = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; y \in \mathbf{Q}\}$

J n'est pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 car :

$X = (1, 1, 1, 1)$ est un élément de J mais λX n'est pas un élément de J si λ est un irrationnel

I n'est donc pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 .

$K = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; z = x^2\}$

$X = (1, 1, 1, 1)$ est un élément de K et $Y = (2, 1, 4, 4)$ est aussi un élément de K

mais $X+Y = (3, 2, 5, 5)$ n'est pas un élément de K vu que $3^2 = 9 \neq 5$.

K n'est pas un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 .

Exercice 5 - Les vecteurs suivants engendrent-ils \mathbf{IR}^3 :

1) $(2, -1, 4)$, $(3, 1, 2)$ et $(0, 2, -1)$.

2) $(4, -1, 0)$, $(1, 1, 1)$ et $(-7, 3, 1)$.

3) $(1, 1, 2)$, $(-3, 2, 1)$, $(0, 5, 7)$ et $(0, 1, -1)$.

Solution

Pour qu'un système engendre \mathbf{IR}^3 il faut que son rang soit égal à trois ou qu'il contienne trois vecteurs libres de \mathbf{IR}^3 .

1) Le système $\{(2, -1, 4), (3, 1, 2) \text{ et } (0, 2, -1)\}$ libre si et seulement si le déterminant D de ses trois vecteurs est non nul (propriété du cours admise).

$$D = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \\ 4 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 2 \times 1 \times (-1) + 3 \times 2 \times 4 + 0 \times (-1) \times 2 - [0 \times 1 \times 4 + 3 \times (-1) \times (-1) + 2 \times 2 \times 2]$$

$$D = -2 + 24 - 3 - 8 = 11 \neq 0.$$

Les trois vecteurs engendrent bien \mathbf{IR}^3

2) De même on calcule le déterminant de ces trois vecteurs:

$$D = \begin{vmatrix} 4 & 1 & -7 \\ -1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 4 \times 1 \times 1 + 1 \times 3 \times 0 + (-7) \times (-1) \times 1 - [(-7) \times 1 \times 0 + 1 \times (-1) \times 1 + 4 \times 3 \times 1]$$

$$D = 4 + 7 + 1 - 12 = 0$$

Les trois vecteurs n'engendrent pas \mathbf{IR}^3

3) $(1, 1, 2)$, $(-3, 2, 1)$, $(0, 5, 7)$ et $(0, 1, -1)$.

Comme les quatre vecteurs appartiennent à \mathbf{IR}^3 . Ici on procède de même, on cherche si parmi ces 4 vecteurs, 3 sont indépendants en calculant leur déterminant. Par exemple si on prend $(1, 1, 2)$, $(-3, 2, 1)$ et $(0, 1, -1)$:

$$D = \begin{vmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 1 \times 2 \times (-1) + (-3) \times 1 \times 2 + 0 \times 1 \times 1 - [0 \times 2 \times 2 + (-3) \times 1 \times (-1) + 1 \times 1 \times 1]$$

$$D = -2 - 6 + 2 = -6 \neq 0$$

Le système $\{(1, 1, 2), (-3, 2, 1), (0, 1, -1)\}$ est libre et les 4 vecteurs $(1, 1, 2)$, $(-3, 2, 1)$, $(0, 5, 7)$ et $(0, 1, -1)$ forment un système de rang 3.

Les quatre vecteurs $(1, 1, 2)$, $(-3, 2, 1)$, $(0, 5, 7)$ et $(0, 1, -1)$ engendrent \mathbf{IR}^3

Exercice 6 - Montrer que dans ces différents cas X_1 , X_2 et X_3 sont dépendants et trouver une relation entre X_1 , X_2 et X_3 .

- 1) $X_1 = (1, -1, 0)$, $X_2 = (2, 4, 2)$ et $X_3 = (2, 7, 3)$
- 2) $X_1 = (2, 3, -1)$, $X_2 = (0, -1, 3)$ et $X_3 = (-3, -4, 0)$
- 3) $X_1 = (8, 2, 1)$, $X_2 = (-1, 3, 5)$ et $X_3 = (10, 22, 32)$

Solution

- 1) $X_1 = (1, -1, 0)$, $X_2 = (2, 4, 2)$ et $X_3 = (2, 7, 3)$

Supposons donc qu'il existe 3 réels λ_1 , λ_2 et λ_3 tels que : $\lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \lambda_3 X_3 = \mathbf{0}$

$$\text{Soit } \lambda_1 (1, -1, 0) + \lambda_2 (2, 4, 2) + \lambda_3 (2, 7, 3) = (0, 0, 0)$$

$$\text{On obtient alors } \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \\ -\lambda_1 + 4\lambda_2 + 7\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \end{cases}, \text{ et en utilisant la méthode de Gauss :}$$

$$\begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \\ 6\lambda_2 + 9\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \end{cases} \text{ Soit } \begin{cases} \lambda_1 = \lambda_3 \\ \lambda_3 = -\frac{3}{2}\lambda_3 \end{cases}.$$

Les vecteurs sont donc dépendants. On peut par exemple poser $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = -3$ et $\lambda_3 = 2$, on obtient : $2X_1 - 3X_2 + 2X_3 = \mathbf{0}$.

- 2) $X_1 = (2, 3, -1)$, $X_2 = (0, -1, 3)$ et $X_3 = (-3, -4, 0)$

Supposons qu'il existe 3 réels λ_1 , λ_2 et λ_3 tels que : $\lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \lambda_3 X_3 = \mathbf{0}$

$$\text{Soit } \lambda_1(2, 3, -1) + \lambda_2(0, -1, 3) + \lambda_3(-3, -4, 0) = (0, 0, 0)$$

$$\text{D'où } \begin{cases} 2\lambda_1 - 3\lambda_3 = 0 \\ 3\lambda_1 - \lambda_2 - 4\lambda_3 = 0 \\ -\lambda_1 + 3\lambda_2 = 0 \end{cases} \text{ et } \begin{cases} \lambda_3 = \frac{2}{3} \lambda_1 \\ \lambda_2 = \frac{1}{3} \lambda_1 \end{cases} .$$

Les vecteurs sont donc dépendants. On peut par exemple poser $\lambda_1 = 3$, $\lambda_2 = 1$ et $\lambda_3 = 2$, on obtient : $3X_1 + X_2 + 2X_3 = \mathbf{0}$.

$$3) X_1 = (8, 2, 1), X_2 = (-1, 3, 5) \text{ et } X_3 = (10, 22, 32)$$

Par la même méthode on obtient $2X_1 + 6X_2 = X_3$

Les vecteurs sont dépendants.

Exercice 7 - Déterminer si les familles suivantes sont libres ou liées et donner leur rang

1) $\{(2,1), (-3,2), (4,3), (1,1)\}$

2) $\{(4,1), (2,3)\}$

3) $\{(3,-1,2), (4,1,1), (0,-2,1)\}$

4) $\{(0,3,2,-1), (3,-2,1,1), (1,1,1,1), (4,-3,1,-2)\}$.

Solution

1) $\{(2,1), (-3,2), (4,3), (1,1)\}$

Cette famille est forcément liée et car cette famille est composée de plus de deux vecteurs de \mathbf{IR}^2 . D'autre part son rang est au plus 2 puisque ce sont des vecteurs de \mathbf{IR}^2 .

Le rang est deux car le déterminant du système $\{(2,1), (-3,2)\}$ est $\begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 4+3=7 \neq 0$.

2) $\{(4,1), (2,3)\}$

Cette famille est libre de rang 2 puisque le déterminant est égal à $\begin{vmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 12-2=10 \neq 0$.

3) $\{(3,-1,2), (4, 1, 1), (0,-2,1)\}$. C'est une famille de 3 vecteurs de \mathbf{IR}^3 qui sera donc libre si et seulement si le déterminant de ces trois vecteurs est non nul.

$$D = \begin{vmatrix} 3 & 4 & 0 \\ -1 & 1 & -2 \\ 2 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 3 \times 1 \times 1 + 4 \times (-2) \times 2 - [4 \times (-1) \times 1 + 3 \times (-2) \times 1] = 3 - 16 - (-4 - 6) = -3 \neq 0$$

Donc cette famille est libre et son rang = 3.

4) $\{(0, 3, 2, -1), (3,-2, 1, 1), (1, 1, 1, 1), (4, -3, 1,-2)\}$

Dans \mathbf{IR}^4 nous n'avons pas le déterminant à notre disposition, il faut donc revenir à la définition. Supposons donc qu'il existe 4 réels $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ et λ_4 tels que :

$$\lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \lambda_3 X_3 + \lambda_4 X_4 = \mathbf{0}.$$

Soit $\lambda_1 (0, 3, 2, -1) + \lambda_2 (3, -2, 1, 1) + \lambda_3 (1, 1, 1, 1) + \lambda_4 (4, -3, 1, -2) = (0, 0, 0, 0)$. Cela se traduit par le système suivant :

$$\begin{cases} 3\lambda_2 + \lambda_3 + 4\lambda_4 = 0 \\ 3\lambda_1 - 2\lambda_2 + \lambda_3 - 3\lambda_4 = 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4 = 0 \\ -\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - 2\lambda_4 = 0 \end{cases}$$

En changeant l'ordre des équations :

$$\begin{cases} -\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - 2\lambda_4 = 0 \\ 3\lambda_1 - 2\lambda_2 + \lambda_3 - 3\lambda_4 = 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4 = 0 \\ 3\lambda_2 + \lambda_3 + 4\lambda_4 = 0 \end{cases} \text{ soit } \begin{cases} -\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - 2\lambda_4 = 0 \\ \lambda_2 + 4\lambda_3 - 9\lambda_4 = 0 \\ 3\lambda_2 + 3\lambda_3 - 3\lambda_4 = 0 \\ 3\lambda_2 + \lambda_3 + 4\lambda_4 = 0 \end{cases} \text{ soit } \begin{cases} -\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - 2\lambda_4 = 0 \\ \lambda_2 + 4\lambda_3 - 11\lambda_4 = 0 \\ 9\lambda_3 - 24\lambda_4 = 0 \\ 11\lambda_3 - 31\lambda_4 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - 2\lambda_4 = 0 \\ \lambda_2 + 4\lambda_3 - 11\lambda_4 = 0 \\ 9\lambda_3 - 24\lambda_4 = 0 \\ 15\lambda_4 = 0 \end{cases} \text{ La solution est donc } \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \\ \lambda_4 = 0 \end{cases} \text{ d'où les 4 vecteurs sont}$$

linéairement indépendants et le rang est de 4.

Exercice 8 - Déterminer le rang des systèmes suivants :

- 1) $\{(0,1), (1,-2), (4,3)\}$
- 2) $\{(3,1,2), (4,2,0), (1,3,-2)\}$
- 3) $\{(0,1,0,2), (1,1,-1,0), (2,0,1,1)\}$
- 4) $\{(1,-1,0), (2,0,1), (2,6,4)\}$

Solution

- 1) $\{(0,1), (1,-2), (4,3)\}$

Ce système est de rang ≤ 2 car les vecteurs qui le composent sont des vecteurs de \mathbf{IR}^2 .

Le rang est deux car les deux premiers vecteurs $(0, 1)$ et $(1, -2)$ sont linéairement indépendants (non proportionnels).

- 2) On calcule le rang du système $\{(3, 1, 2), (4, 2, 0)$ et $(1, 3, -2)$ à l'aide du déterminant D des vecteurs :

$$D = \begin{vmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \end{vmatrix} = 3 \times 2 \times (-2) + 4 \times 3 \times 2 + 1 \times 1 \times 0 - [1 \times 2 \times 2 + 4 \times 2 \times (-2) + 3 \times 3 \times 0]$$

$D = 12 + 4 = 16 \neq 0$ donc le rang est 3.

- 3) $\{(0, 1, 0, 2), (1, 1, -1, 0), (2, 0, 1, 1)\}$

Supposons donc qu'il existe 3 réels λ_1, λ_2 et λ_3 tels que : $\lambda_1 X_1 + \lambda_2 X_2 + \lambda_3 X_3 = \mathbf{0}$

Soit $\lambda_1 (0, 1, 0, 2) + \lambda_2 (1, 1, -1, 0) + \lambda_3 (2, 0, 1, 1) = (0, 0, 0, 0)$

Soit le système suivant :

$$\begin{cases} \lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ -\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_3 = 0 \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} \lambda_3 = -1/2\lambda_2 \\ \lambda_1 = -\lambda_2 \\ \lambda_3 = \lambda_2 \\ -2\lambda_2 + \lambda_2 = 0 \end{cases} \quad , \text{ce système admet une seule solution } (0, 0, 0, 0) \text{ et}$$

les trois vecteurs sont linéairement indépendants, le système est donc le rang est trois.

Exercice 9 - L'ensemble $S = \{(2,1,1), (0,3,5), (2,4,6), (1,6,6)\}$ forme-t-il une base de \mathbf{IR}^3 ?
Extraire une base de \mathbf{IR}^3 ? Combien de bases de \mathbf{IR}^3 peut-on extraire de S ?

Solution

Ce système est forcément lié car il contient 4 vecteurs de \mathbf{IR}^3 . Ce n'est pas une base de \mathbf{IR}^3 .
On cherche si S contient 3 vecteurs indépendants en utilisant leur déterminant.

Si on prend $(2, 1, 1)$, $(0, 3, 5)$ et $(2, 4, 6)$:

$$D = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 4 \\ 1 & 5 & 6 \end{vmatrix} = 2 \times 3 \times 6 + 0 \times 4 \times 1 + 2 \times 1 \times 5 - [2 \times 3 \times 1 + 0 \times 1 \times 6 + 2 \times 4 \times 5] = 36 + 10 - 6 - 40 = 0.$$

Ces trois vecteurs sont liés.

Si on prend $(2, 1, 1)$, $(0, 3, 5)$, $(1, 6, 6)$:

$$D = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 6 \\ 1 & 5 & 6 \end{vmatrix} = 2 \times 3 \times 6 + 0 \times 6 \times 1 + 1 \times 1 \times 5 - [1 \times 3 \times 1 + 0 \times 1 \times 6 + 2 \times 6 \times 5] = 36 + 5 - 3 - 60 \neq 0. \text{ Ces}$$

3 vecteurs sont libres et forment une base de \mathbf{IR}^3 .

Pour répondre à la question suivante, il faut examiner tous les autres systèmes de 3 vecteurs de S .

Si on prend $\{(2, 1, 1), (2, 4, 6), (1, 6, 6)\}$:

$$D = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 4 & 6 \\ 1 & 6 & 6 \end{vmatrix} = 2 \times 4 \times 6 + 2 \times 6 \times 1 + 1 \times 1 \times 6 - [1 \times 4 \times 1 + 2 \times 1 \times 6 + 2 \times 6 \times 6],$$

$$D = 48 + 12 + 6 - (4 + 12 + 72) = 66 - 88 = -22 \neq 0 \text{ et ce système forme une base de } \mathbf{IR}^3.$$

Si on prend $\{(0, 3, 5), (2, 4, 6), (1, 6, 6)\}$:

$$D = \begin{vmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 6 \\ 5 & 6 & 6 \end{vmatrix} = 0 \times 4 \times 6 + 2 \times 6 \times 5 + 1 \times 3 \times 6 - [1 \times 4 \times 5 + 2 \times 3 \times 6 + 0 \times 6 \times 6] = 60 + 18 - (20 + 36)$$

$$D = 22 \neq 0. \text{ Ce système forme une base de } \mathbf{IR}^3.$$

Exercice 10 - On considère des ensembles $\mathbf{E} = \{(x,y) \in \mathbf{IR}^2 ; y = 2x\}$ et $\mathbf{F} = \{(x,x) \in \mathbf{IR}^2\}$.
Montrer que \mathbf{E} et \mathbf{F} sont des sous-espaces vectoriels de \mathbf{IR}^2 et déterminer $\mathbf{E} \cap \mathbf{F}$.

Solution

$(0, 0)$ est un élément de \mathbf{E} donc $\mathbf{E} \neq \emptyset$.

Soient $X_1 = (x_1, y_1)$, $X_2 = (x_2, y_2)$ deux éléments de \mathbf{E} et α, β deux réels quelconques.

$\alpha X_1 + \beta X_2 = \alpha(x_1, y_1) + \beta(x_2, y_2) = (\alpha x_1 + \beta x_2, \alpha y_1 + \beta y_2)$. Puisque X_1 et X_2 appartiennent à \mathbf{E} , $y_1 = 2x_1$ et $y_2 = 2x_2$ et donc $\alpha y_1 + \beta y_2 = \alpha(2x_1) + \beta(2x_2) = 2(\alpha x_1 + \beta x_2)$. Donc $\alpha X_1 + \beta X_2$ est aussi un élément de \mathbf{E} et \mathbf{E} est un sous espace vectoriel de \mathbf{IR}^2

$(0, 0)$ est un élément de \mathbf{F} donc $\mathbf{F} \neq \emptyset$

Soient $X_1 = (x_1, x_1)$, $X_2 = (x_2, x_2)$ deux éléments de \mathbf{F} et α, β deux réels quelconques.

$\alpha X_1 + \beta X_2 = \alpha(x_1, x_1) + \beta(x_2, x_2) = (\alpha x_1 + \beta x_2, \alpha x_1 + \beta x_2)$.

Donc $\alpha X_1 + \beta X_2$ est aussi un élément de \mathbf{F} et \mathbf{F} est un sous espace vectoriel de \mathbf{R}^2

$\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \{(x, y) \in \mathbf{IR}^2 ; (x,y) \in \mathbf{E} \text{ et } (x,y) \in \mathbf{F}\} = \{(x, y) \in \mathbf{IR}^2 ; y = 2x \text{ et } y = x\}$

$\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \{(x, y) \in \mathbf{IR}^2 ; x = 2x = y\} = \{(x, y) \in \mathbf{IR}^2 ; x = 0 \text{ et } y = 0\}$

$\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \{(0, 0)\}$.

Exercice 11 - On considère les ensembles suivants :

$\mathbf{E} = \{(x,y,z) \in \mathbf{R}^3 ; x = y = z\}$; $\mathbf{F} = \{(x,y,z) \in \mathbf{R}^3 / x-2y+z = 0\}$ et

$\mathbf{G} = \{(a-b, a+b, 2a-3b) ; a \in \mathbf{R} \text{ et } b \in \mathbf{R}\}$.

1) Montrer que \mathbf{E} , \mathbf{F} et \mathbf{G} sont des sous espaces vectoriels de \mathbf{R}^3 .

2) Déterminer les sous espaces vectoriels $\mathbf{E} \cap \mathbf{F}$, $\mathbf{E} \cap \mathbf{G}$ et $\mathbf{F} \cap \mathbf{G}$.

Solution

1) $(0, 0, 0)$ est un élément de \mathbf{E} et $\mathbf{E} \neq \emptyset$

Soient $X_1 = (x_1, y_1, z_1)$, $X_2 = (x_2, y_2, z_2)$ deux éléments de \mathbf{E} et α, β deux réels quelconques.

$\alpha X_1 + \beta X_2 = \alpha(x_1, y_1, z_1) + \beta(x_2, y_2, z_2) = (\alpha x_1 + \beta x_2, \alpha y_1 + \beta y_2, \alpha z_1 + \beta z_2)$. Puisque X_1 et X_2 appartiennent à \mathbf{E} : $x_1 = y_1 = z_1$ et $x_2 = y_2 = z_2$, donc $\alpha x_1 + \beta x_2 = \alpha y_1 + \beta y_2 = \alpha z_1 + \beta z_2$ et $\alpha X_1 + \beta X_2$ appartient à \mathbf{E} . \mathbf{E} est bien un sous espace vectoriel de \mathbf{IR}^3 .

$(0, 0, 0)$ est un élément de \mathbf{F} et $\mathbf{F} \neq \emptyset$

Soient $X_1 = (x_1, y_1, z_1)$, $X_2 = (x_2, y_2, z_2)$ deux éléments de \mathbf{F} et α, β deux réels quelconques.

$\alpha X_1 + \beta X_2 = \alpha(x_1, y_1, z_1) + \beta(x_2, y_2, z_2) = (\alpha x_1 + \beta x_2, \alpha y_1 + \beta y_2, \alpha z_1 + \beta z_2)$. Puisque X_1 et X_2 appartiennent à \mathbf{F} : $x_1 - 2y_1 + z_1 = 0$ et $x_2 - 2y_2 + z_2 = 0$, donc $\alpha(x_1 - 2y_1 + z_1) = 0$ et $\beta(x_2 - 2y_2 + z_2) = 0$,

d'où $\alpha(x_1 - 2y_1 + z_1) + \beta(x_2 - 2y_2 + z_2) = 0$, soit

$\alpha x_1 + \beta x_2 - 2(\alpha y_1 + \beta y_2) + (\alpha z_1 + \beta z_2) = 0$. Donc $\alpha X_1 + \beta X_2$ appartient à \mathbf{F} et \mathbf{F} est un sous espace vectoriel de \mathbf{R}^3 .

$\mathbf{G} = \{(a-b, a+b, 2a-3b) ; a \in \mathbf{IR} \text{ et } b \in \mathbf{IR}\} = \{(a(1, 1, 2) + b(-1, 1, -3)) ; a \in \mathbf{IR} \text{ et } b \in \mathbf{IR}\}$.

Donc \mathbf{G} est l'ensemble des combinaisons linéaires de $(1, 1, 2)$ et $(-1, 1, -3)$. C'est donc un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^3 .

2) $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \{(x, y, z) \in \mathbf{IR}^3 ; (x,y,z) \in \mathbf{E} \text{ et } (x,y,z) \in \mathbf{F}\}$.

On remarque ici que tout élément de \mathbf{E} est aussi élément de \mathbf{F} (en effet si $x = y = z$,

$x - 2y + z = x - 2x + x = 0$) donc \mathbf{E} est inclus dans \mathbf{F} et $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \mathbf{E}$.

$E \cap G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; (x, y, z) \in E \text{ et } (x, y, z) \in G\}$
 $E \cap G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x = y = z \text{ et } (x, y, z) = (a-b, a+b, 2a-3b)\}$.
 Donc $a-b = a + b = 2a - 3b$ et $a = b = 0$. D'où $E \cap G = \{(0, 0, 0)\}$.

$F \cap G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; (x, y, z) \in F \text{ et } (x, y, z) \in G\}$
 $F \cap G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x - 2y + z = 0 \text{ et } (x, y, z) = (a-b, a+b, 2a-3b)\}$.
 Donc $(a - b) - 2(a + b) + (2a - 3b) = 0$, soit $a = 6b$ et $(x, y, z) = (5b, 7b, 9b) = b(5, 7, 9)$.
 Et $F \cap G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; (x, y, z) = (-7b, -5b, -15b) = -b(7, 5, 15), b \in \mathbb{R}\}$
 Donc $F \cap G$ est le sous-espace vectoriel engendré par $(5, 7, 9)$.

Exercice 12 - Donner une base et la dimension du sous espace vectoriel de \mathbb{R}^4 défini par:
 $\{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x - y + z + t = 0\}$
 En déduire le rang du système suivant :
 $\{(0, 1, 2, -1), (1, 0, -2, 1), (3, 2, 0, -1), (1, 1, -1, 1)\}$.

Solution

Posons $E = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x - y + z + t = 0\}$
 $X = (x, y, z, t) \in E$ si et seulement si $X = (x, x + z + t, z, t) = x(1, 1, 0, 0) + z(0, 1, 1, 0) + t(0, 1, 0, 1)$.
 Donc E est engendré par $\{(1, 1, 0, 0), (0, 1, 1, 0), (0, 1, 0, 1)\}$. Ce système sera une base de E s'il est libre. Soient $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 3 réels tels que $\lambda_1(1, 1, 0, 0) + \lambda_2(0, 1, 1, 0) + \lambda_3(0, 1, 0, 1) = (0, 0, 0, 0)$.

Alors
$$\begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases}, \text{ soit } \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0 \text{ et les vecteurs sont indépendants ; ils forment}$$

bien une base de E et E est de dimension 3.

Notons $S = \{(0, 1, 2, -1), (1, 0, -2, 1), (3, 2, 0, -1), (1, 1, -1, 1)\}$.

On remarque que tous les vecteurs de S appartiennent à E , le rang de ce système est donc inférieur ou égal à 3. S sera de rang 3 s'il contient 3 vecteurs indépendants. Prenons les trois premiers et cherchons s'ils ont indépendants :

Soient λ_1, λ_2 et λ_3 trois réels tels que $\lambda_1(0, 1, 2, -1) + \lambda_2(1, 0, -2, 1) + \lambda_3(3, 2, 0, -1) = (0, 0, 0, 0)$.

Alors
$$\begin{cases} \lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 - 2\lambda_2 = 0 \\ -\lambda_1 + \lambda_2 - \lambda_3 = 0 \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} \lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = \lambda_2 \\ -\lambda_3 = 0 \end{cases}, \text{ soit } \lambda_3 = \lambda_1 = \lambda_2 = 0 \text{ et les vecteurs sont}$$

indépendants. Le système est bien de rang 3.

Exercice 13 - Donner une base et la dimension du sous espace vectoriel de \mathbb{R}^4 défini par:
 $\{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x + y - z = 0 \text{ et } x - y + 2t = 0\}$.

Solution

Posons $F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x + y - z = 0 \text{ et } x - y + 2t = 0\}$.

$(x, y, z, t) \in F$ si et seulement si $(x, y, z, t) = (x, y, x+y, \frac{1}{2}(y-x)) = (x, 0, x, -\frac{1}{2}x) + (0, y, y, \frac{1}{2}y)$,

soit $(x, y, z, t) = x(1, 0, 1, -\frac{1}{2}) + y(0, 1, 1, \frac{1}{2})$. $\{(1, 0, 1, -\frac{1}{2}), (0, 1, 1, \frac{1}{2})\}$ est donc un

système générateur de \mathbf{F} . Les deux vecteurs $(1, 0, 1, -\frac{1}{2})$ et $(0, 1, 1, \frac{1}{2})$ étant linéairement indépendants, ils forment une base de \mathbf{F} et $\dim\mathbf{F} = 2$.

Exercice 14 - Soient trois vecteurs linéairement indépendants e_1, e_2 et e_3 d'un espace vectoriel \mathbf{V} .

Que peut-on dire de $\dim\mathbf{V}$?

Solution

$\dim\mathbf{V}$ est supérieure ou égale à 3.

Exercice 15 - Donner une base et la dimension du sous espace vectoriel de \mathbf{R}^3 défini par: $\{(\lambda-\mu, \lambda+\mu, 2\lambda-\mu) ; \lambda \in \mathbf{R} \text{ et } \mu \in \mathbf{R}\}$.

Solution

Posons $\mathbf{G} = \{(\lambda-\mu, \lambda+\mu, 2\lambda-\mu) ; \lambda \in \mathbf{IR} \text{ et } \mu \in \mathbf{IR}\}$.

$(x,y,z) \in \mathbf{G}$ si et seulement si $(x,y,z) = (\lambda, \lambda, 2\lambda) + (-\mu, \mu, -\mu) = \lambda(1, 1, 2) + \mu(-1, 1, -1)$. Les deux vecteurs $(1, 1, 2), (-1, 1, -1)$ engendrent donc \mathbf{G} . Ces deux vecteurs sont indépendants (car non proportionnels) ils forment une base de \mathbf{G} et $\dim\mathbf{G} = 2$.

Exercice 16 - 1) Montrer que l'ensemble $\mathbf{E} = \{(x,y,z) \in \mathbf{R}^3 ; x-2y+z = 0\}$ est un sous espace vectoriel de \mathbf{R}^3 .

2) Soit \mathbf{F} le sous espace vectoriel de \mathbf{R}^3 engendré par les vecteurs $(1,1,1)$ et $(3,1,-1)$. Vérifier que $\mathbf{F} \subseteq \mathbf{E}$. A-t-on $\mathbf{E} = \mathbf{F}$?

Solution

1) $(x, y, z) \in \mathbf{E}$ si et seulement si $(x, y, z) = (x, y, 2y - x) = x(1, 0, -1) + y(0, 1, 2)$. \mathbf{E} est donc l'ensemble des combinaisons linéaires des deux vecteurs $(1, 0, -1)$ et $(0, 1, 2)$, c'est donc un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^3 . On peut rajouter que les vecteurs $(1, 0, -1)$ et $(0, 1, 2)$ engendrent \mathbf{E} . Ces deux vecteurs sont indépendants (car non proportionnels) ils forment une base de \mathbf{E} et $\dim\mathbf{E} = 2$.

2) $(1, 1, 1) \in \mathbf{E}$ (en effet $1 - 2 \times 1 + 1 = 0$) et $(3, 1, -1) \in \mathbf{E}$ (en effet $3 - 2 \times 1 - 1 = 0$). \mathbf{E} étant un sous-espace vectoriel, s'il contient $(1, 0, -1)$ et $(0, 1, 2)$, il contient toutes les combinaisons linéaires de ces deux vecteurs et $\mathbf{F} \subseteq \mathbf{E}$. D'autre part \mathbf{F} est engendré par deux vecteurs indépendants (car non proportionnels), ces vecteurs forment donc une base de \mathbf{F} et $\dim\mathbf{F} = 2$. En récapitulant on a $\mathbf{F} \subseteq \mathbf{E}$ et $\dim\mathbf{E} = \dim\mathbf{F}$, donc $\mathbf{E} = \mathbf{F}$.

17-1) Montrer que l'ensemble $\mathbf{E} = \{(x,y,z) \in \mathbf{R}^3 ; 2x-y+2z = 0\}$ est un sous espace vectoriel de \mathbf{R}^3 . Déterminer une base et la dimension de \mathbf{E} .

2) Soit \mathbf{F} le sous espace vectoriel de \mathbf{R}^3 engendré par les vecteurs $u = (1,2,0)$ et $v = (2,1,1)$, déterminer que $\mathbf{E} \cap \mathbf{F}$.

Solution

1) $(x, y, z) \in \mathbf{E}$ si et seulement si $(x, y, z) = (x, 2x + 2z, z) = x(1, 2, 0) + z(0, 2, 1)$. \mathbf{E} est donc l'ensemble des combinaisons linéaires des deux vecteurs $(1, 2, 0)$ et $(0, 2, 1)$, c'est donc un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^3 . Les vecteurs $(1, 2, 0)$ et $(0, 2, 1)$ engendrent \mathbf{E} . Ces deux vecteurs sont indépendants (car non proportionnels) ils forment une base de \mathbf{E} et $\dim \mathbf{E} = 2$.

- 2) $(w = (x, y, z) \in \mathbf{E}) \Leftrightarrow (2x - y + 2z = 0)$
 $(w = (x, y, z) \in \mathbf{F}) \Leftrightarrow (\exists \lambda, \mu \in \mathbf{R} ; w = \lambda u + \mu v)$
 $(w = (x, y, z) \in \mathbf{E} \cap \mathbf{F}) \Leftrightarrow \{ w \in \mathbf{E} \text{ et } w \in \mathbf{F} \}.$

$$\text{Donc } (w = (x, y, z) \in \mathbf{E} \cap \mathbf{F}) \Leftrightarrow \left(\begin{array}{l} 2x - y + 2z = 0 \\ x = \lambda + 2\mu \\ y = 2\lambda + \mu \\ z = \mu \end{array} \right)$$

Soit $2(\lambda + 2\mu) - (2\lambda + \mu) + \mu = 0$ et $\mu = 0$. D'où $(x, y, z) = \lambda(1, 2, 0) = \lambda u$.

Réciproquement, on vérifie que si $w = \lambda u$ alors $w \in \mathbf{E} \cap \mathbf{F}$.

Donc $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \langle u \rangle$.

Remarque : Ici d'après 1) on a évidemment $u \in \mathbf{E} \cap \mathbf{F}$ et puisque $\mathbf{E} \cap \mathbf{F}$ est un sous-espace vectoriel $\langle u \rangle \subset \mathbf{E} \cap \mathbf{F}$ et $\dim \mathbf{E} \cap \mathbf{F} \geq 1$. Puisque $\dim \mathbf{E} = \dim \mathbf{F} = 2$ (u et v étant non proportionnels, ils forment une base de \mathbf{F}), $\dim \mathbf{E} \cap \mathbf{F} \leq 2$ (en effet $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} \subset \mathbf{E}$ et $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} \subset \mathbf{F}$). D'autre part si $\dim \mathbf{E} \cap \mathbf{F} = 2$, $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \mathbf{E} = \mathbf{F}$. Or $v \notin \mathbf{E} \cap \mathbf{F}$ et $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} \neq \mathbf{F}$. Donc $\dim \mathbf{E} \cap \mathbf{F} = 1$ et $\mathbf{E} \cap \mathbf{F} = \langle u \rangle$.

Exercice 18 - Montrer que, dans les différents cas suivants, le système $\{e_1, e_2, e_3\}$ est une base de \mathbf{R}^3 . Exprimer les coordonnées de $(-1, 2, 3)$ puis celle de (x, y, z) dans cette base.

- 1) $e_1 = (-1, 0, 1)$; $e_2 = (1, -1, 0)$; $e_3 = (1, 1, 1)$
- 2) $e_1 = (1, 2, 0)$; $e_2 = (0, 1, 1)$; $e_3 = (1, 0, 2)$
- 3) $e_1 = (1, 0, 2)$; $e_2 = (1, 1, 2)$; $e_3 = (0, 1, 1)$

Solution

1) Pour montrer que le système $\{e_1, e_2, e_3\}$ est une base, il suffit de montrer que c'est un

système libre. En utilisant le déterminant, on a $\begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 3 \neq 0$.

Le système est donc bien libre et forme une base de \mathbf{R}^3 .

Coordonnées de $(-1, 2, 3)$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$:

$(-1, 2, 3)$ a pour coordonnées $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$ si et seulement si

$(-1, 2, 3) = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$. Soit

$$\begin{cases} -1 = -\alpha + \beta + \gamma \\ 2 = -\beta + \gamma \\ 3 = \alpha + \gamma \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} 4 = 3\gamma \\ 2 = -\beta + \gamma \\ 3 = \alpha + \gamma \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} \gamma = 4/3 \\ \beta = -2/3 \\ \alpha = 5/3 \end{cases} . \text{ D'où les coordonnées de } (-1, 2, 3) \text{ dans}$$

$$\{e_1, e_2, e_3\} : \begin{pmatrix} 5/3 \\ -2/3 \\ 4/3 \end{pmatrix} .$$

Coordonnées de $X = (x, y, z)$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$:

X a pour coordonnées $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$ si et seulement si $X = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$, soit:

$$\begin{cases} x = -\alpha + \beta + \gamma \\ y = -\beta + \gamma \\ z = \alpha + \gamma \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} x + y + z = 3\gamma \\ y = -\beta + \gamma \\ z = \alpha + \gamma \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} \gamma = \frac{1}{3}(x+y+z) \\ \beta = \frac{1}{3}(x-2y+z) \\ \alpha = \frac{1}{3}(-x-y+2z) \end{cases} . \text{ D'où les coordonnées de}$$

$$X = (x, y, z) \text{ dans } \{e_1, e_2, e_3\} : \begin{pmatrix} \frac{1}{3}(-x-y+2z) \\ \frac{1}{3}(x-2y+z) \\ \frac{1}{3}(x+y+z) \end{pmatrix} .$$

2) Pour montrer que le système $\{e_1, e_2, e_3\}$ est une base, il suffit de montrer que c'est un

système libre. En utilisant le déterminant, on a $\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 4 \neq 0$.

Le système est donc bien libre et forme une base de \mathbf{IR}^3 .

Coordonnées de $(-1, 2, 3)$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$:

$(-1, 2, 3)$ a pour coordonnées $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$ si et seulement si

$(-1, 2, 3) = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$. D'où

$$\begin{cases} -1 = \alpha + \gamma \\ 2 = 2\alpha + \beta \\ 3 = \beta + 2\gamma \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} -1 = 4\gamma \\ 2 = 2\alpha + \beta \\ 3 = \beta + 2\gamma \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} -1/4 = \gamma \\ 7/2 = \beta \\ -3/4 = \alpha \end{cases} . \text{ D'où les coordonnées de } (-1, 2, 3) \text{ dans}$$

$$\{e_1, e_2, e_3\} : \begin{pmatrix} -3/4 \\ 7/2 \\ -1/4 \end{pmatrix} .$$

Coordonnées de $X = (x, y, z)$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$:

X a pour coordonnées $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$ si et seulement si $X = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$, soit:

$$\begin{cases} x = \alpha + \gamma \\ y = 2\alpha + \beta \\ z = \beta + 2\gamma \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} 2x - y + z = 4\gamma \\ y = 2\alpha + \beta \\ z = \beta + 2\gamma \end{cases} \text{ et } \begin{cases} \frac{1}{4}(2x - y + z) = \gamma \\ \frac{1}{2}(-2x + y + z) = \beta \\ \frac{1}{4}(2x + y - z) = \alpha \end{cases} . \text{ D'où les coordonnées de}$$

$$X = (x, y, z) \text{ dans } \{e_1, e_2, e_3\} : \begin{pmatrix} \frac{1}{4}(2x + y - z) \\ \frac{1}{2}(-2x + y + z) \\ \frac{1}{4}(2x - y + z) \end{pmatrix} .$$

3) Pour montrer que le système $\{e_1, e_2, e_3\}$ est une base, il suffit de montrer que c'est un

système libre. En utilisant le déterminant, on a $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$.

Le système est donc bien libre et forme une base de \mathbf{IR}^3 .

Coordonnées de $(-1, 2, 3)$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$:

$(-1, 2, 3)$ a pour coordonnées $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$ si et seulement si

$(-1, 2, 3) = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$. Soit

$$\begin{cases} -1 = \alpha + \beta \\ 2 = \beta + \gamma \\ 3 = 2\alpha + 2\beta + \gamma \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} -3 = \beta \\ 2 = \beta + \gamma \\ 3 = 2\alpha + 2\beta + \gamma \end{cases} \text{ et } \begin{cases} -3 = \beta \\ 5 = \gamma \\ 2 = \alpha \end{cases} . \text{ D'où les coordonnées de } (-1, 2, 3) \text{ dans}$$

$$\{e_1, e_2, e_3\} : \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix} .$$

Coordonnées de $X = (x, y, z)$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$:

X a pour coordonnées $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ dans $\{e_1, e_2, e_3\}$ si et seulement si $X = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$, soit:

$$\begin{cases} x = \alpha + \beta \\ y = \beta + \gamma \\ z = 2\alpha + 2\beta + \gamma \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} 2x + y - z = \beta \\ y = \beta + \gamma \\ z = 2\alpha + 2\beta + \gamma \end{cases} \text{ et } \begin{cases} 2x + y - z = \beta \\ -2x + z = \gamma \\ -x - y + z = \alpha \end{cases} . \text{ D'où les coordonnées de}$$

$$X = (x, y, z) \text{ dans } \{e_1, e_2, e_3\} : \begin{pmatrix} -x - y + z \\ 2x + y - z \\ -2x + z \end{pmatrix} .$$

Exercice 19 - Démontrer que dans l'espace vectoriel \mathbf{R}^3 , les vecteurs $u = (2,3,-1)$ et $v = (1,-1,-2)$ d'une part, et les vecteurs $u' = (3,7,0)$ et $v' = (5,0,-7)$ d'autre part, engendrent le même sous espace vectoriel.

Solution

Remarquons que $\{u, v\}$ et $\{u', v'\}$ sont deux systèmes de rang 2 (les vecteurs u et v d'une part, u' et v' d'autre part sont non proportionnels). Donc $\mathbf{E} = \langle u, v \rangle$ et $\mathbf{F} = \langle u', v' \rangle$ sont de dimension 2 et pour montrer que $\mathbf{E} = \mathbf{F}$ il suffit de montrer que $\mathbf{F} \subset \mathbf{E}$. Or si on montre que u' et v' appartiennent à \mathbf{E} , \mathbf{E} étant un sous espace vectoriel, il contiendra alors toutes les combinaisons linéaires de u' et v' , c'est à dire \mathbf{F} . Il suffit donc de montrer que u' et v' appartiennent à \mathbf{E} .

$$(u' \in \mathbf{E}) \Leftrightarrow (\exists \alpha, \beta \in \mathbf{R} ; u' = \alpha u + \beta v).$$

La dernière expression se traduit par :

$$\begin{cases} 3 = 2\alpha + \beta \\ 7 = 3\alpha - \beta \\ 0 = -\alpha - 2\beta \end{cases} \text{ soit } \begin{cases} 10 = 5\alpha \\ 7 = 3\alpha - \beta \\ 0 = -\alpha - 2\beta \end{cases}, \alpha = 2 \text{ et } \beta = -1 \text{ conviennent, et } u' \in \mathbf{E}.$$

De même :

$$(v' \in \mathbf{E}) \Leftrightarrow (\exists \alpha, \beta \in \mathbf{R} ; v' = \alpha u + \beta v).$$

La dernière expression se traduit par :

$$\begin{cases} 5 = 2\alpha + \beta \\ 0 = 3\alpha - \beta \\ -7 = -\alpha - 2\beta \end{cases} \text{ soit } \begin{cases} 5 = 5\alpha \\ 0 = 3\alpha - \beta \\ -7 = -\alpha - 2\beta \end{cases}, \alpha = 1 \text{ et } \beta = 3 \text{ conviennent, et } v' \in \mathbf{E}. \text{ D'où le résultat.}$$

Exercice 20 - Montrer que les ensembles suivants sont des sous espaces vectoriels de \mathbf{IR}^4 dont on déterminera la dimension et une base :

$$A = \{(\lambda + \mu, 2\lambda, \lambda - 2\mu, \mu) ; \lambda \in \mathbf{IR}, \mu \in \mathbf{IR}\}$$

$$B = \{(x, y, z, t) \in \mathbf{IR}^4 ; x - z = y - t\}$$

Solution

$X \in A$ si et seulement si $X = ((\lambda + \mu, 2\lambda, \lambda - 2\mu, \mu) = \lambda(1, 2, 1, 0) + \mu(1, 0, -2, 1)$. A est donc l'ensemble des combinaisons linéaires de $u = (1, 2, 1, 0)$ et $v = (1, 0, -2, 1)$ et d'après le cours $A = \langle u, v \rangle$ est un sous-espace vectoriel de \mathbf{IR}^4 . Puisque u et v sont indépendants (non proportionnels) ils forment une base de A (ils sont évidemment générateurs) et $\dim A = 2$.

$$X = (x, y, z, t) \in B \text{ si et seulement si } X = (y + z - t, y, z, t).$$

Soit $X = y(1, 1, 0, 0) + z(1, 0, 1, 0) + t(-1, 0, 0, 1)$. B est donc l'ensemble des combinaisons linéaires de $u' = (1, 1, 0, 0)$, $v' = (1, 0, 1, 0)$ et $w' = (-1, 0, 0, 1)$ et d'après le cours $B = \langle u', v', w' \rangle$ est un sous-espace vectoriel de \mathbf{R}^4 . Montrons que ces trois vecteurs sont indépendants :

Soit λ_1, λ_2 et λ_3 trois réels tels que $\lambda_1 u' + \lambda_2 v' + \lambda_3 w' = \mathbf{0}$. Cela se traduit par :

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases} \quad \text{d'où nécessairement } \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0. \text{ Les vecteurs sont bien indépendants}$$

et forment une base de B (ils sont évidemment générateurs) et $\dim B = 3$.

Exercice 21 - Soit $S_1 = \{ u_1=(a,1,1), u_2=(-1,-a,-1), u_3=(1,1,a) \}$

et $S_2 = \{ v_1=(a,1,1), v_2=(-1,-a,-1), v_3=(-1,-1,a) \}$

Déterminer suivant les valeurs de a le rang de S_1 ainsi que celui de S_2 .

Solution

Calculons le déterminant D_1 des trois vecteurs de S_1 :

$$D_1 = \begin{vmatrix} a & -1 & 1 \\ 1 & -a & 1 \\ 1 & -1 & a \end{vmatrix} = -a^3 - 3a - 2 = (a-1)^2(-a-2).$$

Si $a \neq 1$ et $a \neq -2$ $D_1 \neq 0$ et les vecteurs sont indépendants, le rang de S_1 est alors 3.

Si $a = 1$, $D_1 = 0$ et $\text{rang}(S_1) \leq 2$. Or $S_1 = \{(1, 1, 1), (-1, -1, -1), (1, 1, 1)\}$. Les trois vecteurs de S_1 sont proportionnels et non nuls, donc $\text{rang}(S_1) = 1$.

Si $a = -2$, $D_1 = 0$ et $\text{rang}(S_1) \leq 2$. Or $S_1 = \{(-2, 1, 1), (-1, 2, -1), (1, 1, -2)\}$. Les deux premiers vecteurs de S_1 sont indépendants car non proportionnels, le rang de S_1 est donc 2.

Calculons le déterminant D_2 des trois vecteurs de S_2 :

$$D_2 = \begin{vmatrix} a & -1 & -1 \\ 1 & -a & -1 \\ 1 & -1 & a \end{vmatrix} = -a^3 - a + 2 = (a-1)(-a^2 - a - 2). \text{ Remarquons que le discriminant de}$$

$-a^2 - a - 2$ est négatif et donc que $-a^2 - a - 2$ ne s'annule pas.

Donc si $a \neq 1$, $D_2 \neq 0$ et les vecteurs sont indépendants, le rang de S_2 est donc 3.

Si $a = 1$, $D_2 = 0$ et $\text{rang}(S_2) \leq 2$. Or $S_2 = \{(1, 1, 1), (-1, -1, -1), (-1, -1, 1)\}$. Les deux derniers vecteurs de S_2 sont indépendants car non proportionnels, donc $\text{rang}(S_2) = 2$.

Exercice 22 - Soit $v_1 = (4,0,-2)$, $v_2 = (-8,1,5)$ et $v_3 = (2,0,0)$. Ces vecteurs sont-ils indépendants ?

On considère le sous espace vectoriel V engendré par v_1 et v_2 . Quelle est sa dimension ?

Donner une base de V . v_3 appartient-il à V ? $v_4 = (-4,2,4)$ appartient-il à V ? A quelle condition sur a, b et c un vecteur $w = (a,b,c)$ appartient-il à V ?

Solution

On calcule le déterminant du système suivant : $\{(4, 0, -2), (-8, 1, 5), (2, 0, 0)\}$.

$$\begin{vmatrix} 4 & -8 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \end{vmatrix} = 4 \neq 0. \text{ Ces vecteurs sont linéairement indépendants.}$$

v_1 et v_2 sont linéairement indépendants (non proportionnels), ils forment donc une base de V et $\dim V = 2$.

Si v_3 était un vecteur de V il serait une combinaison linéaire de v_1 et v_2 et les trois vecteurs v_1 , v_2 et v_3 seraient dépendants. C'est impossible d'après le résultat précédent. Donc $v_3 \notin V$.

Remarque importante : On va montrer un résultat utile pour les exercices et que vous pourrez utiliser par la suite sans le démontrer :

Si v_1 et v_2 sont indépendants :

$$(w \in \langle v_1, v_2 \rangle) \Leftrightarrow (\{v_1, v_2, w\} \text{ est lié}).$$

Remarque : Si on oublie l'hypothèse " **v_1 et v_2 sont indépendants**", le résultat est faux!! (c.f. *exercice 23*).

Si $w \in \langle v_1, v_2 \rangle$, on a évidemment $\{v_1, v_2, w\}$ lié, puisque $w = av_1 + bv_2$. ($av_1 + bv_2 - w = 0$ et tous les coefficients ne sont pas nuls puisque l'un vaut -1).

Réciproque : si $\{v_1, v_2, w\}$ est lié $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 w = 0$ et les coefficients ne sont pas tous nuls. Si $\lambda_3 \neq 0$ $w = -\frac{\lambda_1}{\lambda_3} v_1 - \frac{\lambda_2}{\lambda_3} v_2$ et $w \in \langle v_1, v_2 \rangle$. CQFD

D'après le résultat précédent : $(v_4 \in V) \Leftrightarrow (D = \det(v_1, v_2, v_4) = 0)$.

$$\text{Or } D = \begin{vmatrix} 4 & -8 & -4 \\ 0 & 1 & 2 \\ -2 & 5 & 4 \end{vmatrix} = 16 + 32 - (8 + 40) = 0. \text{ Donc } v_4 \in V.$$

De même : $(w = (a, b, c) \in V) \Leftrightarrow (D_w = \det(v_1, v_2, w) = 0)$.

$$\text{Or } D_w = \begin{vmatrix} 4 & -8 & a \\ 0 & 1 & b \\ -2 & 5 & c \end{vmatrix} = 4c + 16b - (-2a + 20b) = 2a - 4b + 4c.$$

Donc : $(w = (a, b, c) \in V) \Leftrightarrow (a - 2b + 2c = 0)$

Exercice 23 - 1) Soit $V_1 = (-1, 1, 0)$, $V_2 = (1, 0, 2)$ et F , le sous espace vectoriel engendré par V_1 et V_2 .

a) A quelle condition sur x, y et z , $V = (x, y, z)$ appartient-il à F ?

b) Soit $V_3 = (1, 1, -1)$, $V_4 = (1, 1, 2)$ et $V_5 = (0, 1, 2)$. Déterminer les rangs des systèmes suivants :

$\{V_1, V_2, V_3\}$, $\{V_1, V_2, V_4\}$, $\{V_1, V_2, V_5\}$ et $\{V_1, V_2, V_3, V_4\}$.

2)* On se place dans un espace vectoriel de dimension $n \geq 2$. Dire si la proposition suivante est vraie :

$$(S = \{e_1, e_2, e_3\} \text{ lié}) \Rightarrow (e_3 \in \langle e_1, e_2 \rangle).$$

Si la réponse est affirmative, la prouver. Si la réponse est négative, donner un contre-exemple.

Solution

1) a) En utilisant la remarque de l'exercice précédent, puisque V_1 et V_2 sont indépendants :

$$V = (x, y, z) \text{ appartient à } \mathbf{F} \text{ si et seulement si } \begin{vmatrix} -1 & 1 & x \\ 1 & 0 & y \\ 0 & 2 & z \end{vmatrix} = 0.$$

$$\text{Or } \begin{vmatrix} -1 & 1 & x \\ 1 & 0 & y \\ 0 & 2 & z \end{vmatrix} = 2x + 2y - z. \text{ La condition demandée est donc : } 2x + 2y - z = 0$$

b) $\{V_1, V_2, V_3\}$: le déterminant de ce système est

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 2 + 2 + 1 = 5 \neq 0 \text{ le rang de ce système est donc trois.}$$

$\{V_1, V_2, V_4\}$: le déterminant de ce système est

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{vmatrix} = 2 + 2 - 2 = 2 \neq 0. \text{ Ces trois vecteurs forment donc un système de rang 3.}$$

$\{V_1, V_2, V_5\}$ le déterminant de ce système est

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{vmatrix} = 2 - 2 = 0, \text{ les trois vecteurs sont donc liés. Mais les vecteurs } V_1, V_2 \text{ sont}$$

indépendants (non proportionnels), le rang de ce système est donc 2.

$\{V_1, V_2, V_3, V_4\}$: les vecteurs de ce système sont des vecteurs de \mathbf{IR}^3 , donc le rang de ce système est inférieur ou égal à 3. Le rang du système $\{V_1, V_2, V_3\}$ est 3. Ces 4 vecteurs forment donc un système de rang 3

2) A-t-on $(S = \{e_1, e_2, e_3\} \text{ lié}) \Rightarrow (e_3 \in \langle e_1, e_2 \rangle)$?

Contre exemple : si on choisit $e_1 = (1, 1, 1)$, $e_2 = (2, 2, 2)$ et $e_3 = (1, 0, 0)$ ce système est lié et pourtant e_3 n'appartient pas à $\langle e_1, e_2 \rangle = \langle e_1 \rangle$.

L'affirmation est donc fautive. Néanmoins elle est vraie si on rajoute l'hypothèse " **e_1 et e_2 sont indépendants**"